

## Grundkurs i statistisk teori, del 2

### Räkneövning 2 - Konstruktion av estimatorer, 27.03.2015

1. Den stokastiska variabeln  $X$  har täthetsfunktionen  $f(x; \theta) = \theta(1 + x)^{-(\theta+1)}$  för  $x \geq 0$  och  $\Omega_\theta = \{2, 3, 4\}$ . Antag att vi har tillgång till två observationer,  $x_1 = 0.2$  och  $x_2 = 0.8$ , av variabeln.

(a) Beräkna likelihood-funktionens värde för de tre möjliga utfallen på  $\theta$ .

$$L(\theta; x) = \prod_{j=1}^n f(x_j; \theta) = \prod_{j=1}^n \theta(1 + x_j)^{-(\theta+1)}$$

$$L(2; x) \approx 0.40 \quad L(3; x) \approx 0.41 \quad L(4; x) \approx 0.34$$

(b) Bestäm ML-estimatet av  $\theta$  utgående från resultatet i (a).

$$\hat{\theta}_{ML} = \arg \max_{\theta \in \{2, 3, 4\}} L(\theta; x) = 3$$

2. Den stokastiska variabeln  $X$  har täthetsfunktionen  $f(x; \theta) = \theta(1 + x)^{-(\theta+1)}$  för  $x \geq 0$  och  $\Omega_\theta = \{2, 3, 4\}$ . Antag att vi har tillgång till två observationer,  $x_1 = 0.2$  och  $x_2 = 0.8$ , av variabeln.

(a) Beräkna  $\mathbb{E}(X) = \mu(\theta)$  som en funktion av  $\theta$ .

$$\mathbb{E}(X) = \int_0^\infty x \cdot f(x; \theta) dx = \dots = \frac{1}{\theta - 1} \quad (\text{Tips: partiell integrering})$$

(b) Beräkna  $Q(\theta) = \sum_{j=1}^n (x_j - \mu(\theta))^2$  för de tre möjliga utfallen på  $\theta$  och bestäm MK-estimatet.

$$Q(2) \approx 0.68 \quad Q(3) \approx 0.18 \quad Q(4) \approx 0.24$$

$$\hat{\theta}_{MK} = \arg \min_{\theta \in \{2, 3, 4\}} Q(\theta) = 3$$

3. Låt  $X = (X_1, \dots, X_n)$  vara  $n$  i.i.d. stokastiska variabler med likformig  $U(0, \theta)$ -fördelning där  $\theta > 0$ , dvs

$$f(x_j; \theta) = \frac{1}{\theta} \text{ för } x_j \in (0, \theta).$$

Härled MK-estimatorn för parametern  $\theta$ .

$$\mu(\theta) = \mathbb{E}(X) = \int_0^\theta x \cdot f(x; \theta) dx = \dots = \frac{\theta}{2}$$

Vi vet att  $Q(\theta)$  minimeras då

$$\mu(\theta) = \bar{x} \Leftrightarrow \theta = 2\bar{x}$$

(se Anm. i anteckningar eller Def. 2.8 i komp.)

$$\Rightarrow \hat{\theta}_{MK}(X) = 2\bar{X}$$

4. (a) Låt  $X = (X_1, \dots, X_n)$  vara  $n$  i.i.d. stokastiska variabler med  $Poisson(\lambda)$ -fördelning där  $\lambda > 0$ , dvs

$$p(x_j; \lambda) = \frac{\lambda^{x_j}}{x_j!} e^{-\lambda} \text{ för } x_j \in \{0, 1, 2, \dots\}.$$

Härled ML-estimatorn för parametern  $\lambda$ .

$$L(\lambda; x) = \prod_{j=1}^n f(x_j; \lambda) = \prod_{j=1}^n \frac{\lambda^{x_j}}{x_j!} e^{-\lambda} = \lambda^{\sum_{j=1}^n x_j} \cdot e^{-n\lambda} \cdot \prod_{j=1}^n \frac{1}{x_j!}$$

$$\ell(\lambda; x) = \ln L(\lambda; x) = \ln(\lambda) \sum_{j=1}^n x_j - n\lambda - \sum_{j=1}^n \ln(x_j!)$$

Lös

$$\frac{d}{d\lambda} \ell(\lambda; x) = 0$$

m.a.p.  $\lambda$  för att hitta extrempunkten  $\lambda^* = \bar{x}$ . Visa att likelihood-funktionen maximeras för  $\lambda^*$  genom att visa att

$$\frac{d^2}{d\lambda^2} \ell(\lambda; x) < 0 \text{ i punkten } \lambda^*.$$

$$\Rightarrow \hat{\lambda}_{ML}(X) = \bar{X}$$

- (b) Antalet olycksfall under en månad vid en industri antas vara  $Poisson(\lambda)$ -fördelad. Under ett år inträffade

0    0    3    1    1    2    0    0    2    0    1    0

olycksfall under de tolv månaderna. Beräkna ML-estimatet av  $\lambda$ .

$$\hat{\lambda}_{ML} = \frac{10}{12} \approx 0.83$$

5. Den stokastiska variabeln  $X$  har täthetsfunktionen  $f(x; \theta) = \theta(1+x)^{-(\theta+1)}$  för  $x \geq 0$  och  $\Omega_\theta = (1, \infty)$ . Antag att vi har tillgång till två observationer,  $x_1 = 0.2$  och  $x_2 = 0.8$ , av variabeln.

- (a) Beräkna ML-estimatet av  $\theta$ . (Jämför med resultatet från 1(b))

Använd samma tillvägagångssätt som i uppgift 4:

$$\hat{\theta}_{ML}(X) = \frac{n}{\sum_{j=1}^n \ln(1 + X_j)} \text{ och } \hat{\theta}_{ML} \approx 2.60 \text{ (2.5970)}$$

- (b) Beräkna MK-estimatet av  $\theta$ . (Jämför med resultatet från 2(b))

Använd resultatet från 2(a) samt Anm. i anteckningar eller Def. 2.8 i kompendium:

$$\mu(\theta) = \bar{x} \Leftrightarrow \theta = 1 + \frac{1}{\bar{x}} \Rightarrow \hat{\theta}_{MK}(X) = 1 + \frac{1}{\bar{X}} \text{ och } \hat{\theta}_{MK} = 3$$