

9. Minsta kvadrat approximation.

(11)

(12)

t.ex. vara valda så att $\frac{1}{w_j}$ är den uppskattade variansen för mätfelet i punkten x_j . Vi önskar hitta $p_0 \in \mathcal{A}_0$ som minimerar

$$\sum_{j=1}^m w_j (y_j - p_0(x_j))^2, \quad p_0 \in \mathcal{A}_0.$$

Nu kan inte ovanstående uttryck tolkas som en norm på $C[a,b]$, (man nog som en semi-norm), ty det kan finnas funktioner $p_0 \in \mathcal{A}$ som gör uttrycket = 0, fastän $p_0 \neq 0$ i $[a,b]$. Problemet kan kringgås genom att betrakta $\{y_j; j=1, \dots, m\}$ som en vektor i \mathbb{R}^m . För varje $p_0 \in \mathcal{A}_0$ låter vi $X(p_0)$ vara den vektor i \mathbb{R}^m vars komponenter har värdena $\{p_0(x_j); j=1, \dots, m\}$. Vi låter \mathcal{A} vara mängden $\{X(p_0); p_0 \in \mathcal{A}_0\}$. Då är \mathcal{A} ett underrum av \mathbb{R}^m . Bestämning av den bästa approximationen $p_0^* \in \mathcal{A}_0$ är då ekvivalent med bestämning av den vektor p^* som minimerar

$$\sum_{j=1}^m w_j (y_j - p_j)^2, \quad p = (p_1, \dots, p_m) \in \mathcal{A}.$$

Ovanstående uttryck kan tolkas som en kvadrerad viktad diskret L_2 -norm, $L_{2,w}$, och kvadrerad avstånd är $\|y - p\|_{2,w}^2$, ($y = (y_1, \dots, y_m)$). Den normgenererande skalärprodukten ges av

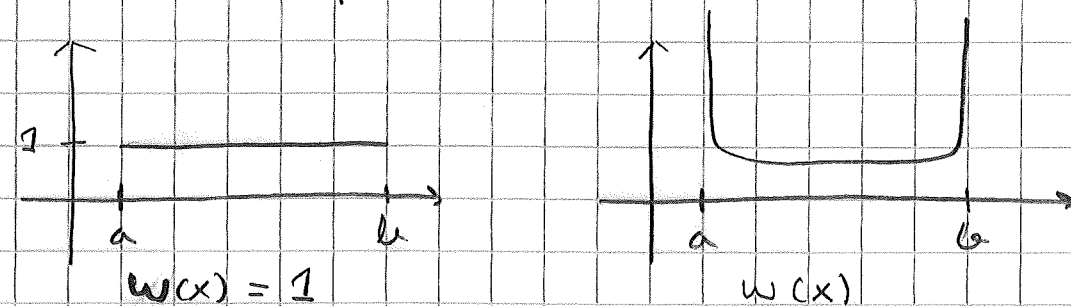
$$\begin{cases} (u, v) = \sum_{j=1}^m w_j u_j v_j, & u, v \in \mathbb{R}^m, \\ \|u\|_{2,w} = \sqrt{(u, u)}, & u \in \mathbb{R}^m. \end{cases}$$

Om \mathcal{A} är ett ändligt-dimensionellt linjärt underrum kan p^* bestämmas genom lösning av ett ekvationssystem.

9.1 Inledning

Betrakta en mängd \mathcal{A} av approximanter i $C[a,b]$. Vi har en fix funktion $w(x) > 0$ på $[a,b]$, som kallas för en vikt funktion, eller viktbeläggning på $[a,b]$. w antas kontinuerlig, men den kan ha integrabla singulariteter i intervallets ändpunkter.

Ex)



Vi söker $p^* \in \mathcal{A}$ som minimerar integralen

$$\int_a^b w(x) (f(x) - p(x))^2 dx, \quad p \in \mathcal{A}.$$

Felet mäts med en viktad L_2 -norm, $L_{2,w}$, och kvadrerad avstånd kan betecknas $\|f - p\|_{2,w}^2$. Ett viktigt redskap för bestämning av p^* är den normgenererande skalärprodukten

$$\begin{cases} (f, g) = \int_a^b w(x) f(x) g(x) dx, & f, g \in C[a,b]. \\ \|f\|_{2,w} = \sqrt{(f, f)}, & f \in C[a,b]. \end{cases}$$

I det diskreta fallet har vi m st. mätvärden

$$y_i = f(x_i), \quad i = 1, \dots, m,$$

där $f \in C[a,b]$, och $x_i \in [a,b]$, $i = 1, \dots, m$. Vi söker en approximation $p_0 \in \mathcal{A}_0 \subset C[a,b]$. Vidare betraktar vi en diskret viktbeläggning w_j , $j = 1, \dots, m$, som är positiv. w_j kunde

9.2 Euklidiska rum (Skalarproduktrum) (21)

Definition: Ett reellt vektorrum B kallas ett euklidiskt rum, om det för varje vektorpar $x, y \in B$ är tillordnat ett reellt tal (x, y) , kallat skalära produkten, (inre produkten), av x och y . (x, y) uppfyller följande axiomer:

- (1) $(x, x) \geq 0$ och $(x, x) = 0 \Leftrightarrow x = 0$.
- (2) $(x, y) = (y, x)$
- (3) $(\lambda x + \mu y, z) = \lambda(x, z) + \mu(y, z)$, $\lambda, \mu \in \mathbb{R}$.
- (3') $(x, \lambda y + \mu z) = \lambda(x, y) + \mu(x, z)$.

Ex $C[a, b]$ försedd med skalärprodukten

$$(f, g) = \int_a^b w(x) f(x) g(x) dx, \quad f, g \in C[a, b],$$

och w , en fix positiv och kontinuerlig funktion i $[a, b]$, är ett euklidiskt rum. Axiomen (1) - (3) är lätta att verifiera.

Ex \mathbb{R}^m försedd med skalärprodukten

$$(u, v) = \sum_{j=1}^m w_j \cdot u_j \cdot v_j, \quad u, v \in \mathbb{R}^m,$$

och w_j är en positiv viktbeläggning, är ett euklidiskt rum. Axiomen (1) - (3) är lätta att verifiera.

Definition: Med normen av en vektor x i ett euklidiskt rum förstås uttrycket

$$\|x\| = \sqrt{(x, x)}.$$

För att verifiera normaxiomen bevisar vi först en viktig sats.

(22) Sats 9.2.1 (Schwarz' olikhet). I varje euklidiskt rum gäller

$$|(x, y)| \leq \|x\| \cdot \|y\|.$$

Bewis: Olikheten gäller trivialt för $y = 0$. Anta att $y \neq 0$. Då gäller för varje reellt λ enligt skalära produktens axiomer:

$$\begin{aligned} 0 &\leq (x - \lambda y, x - \lambda y) = (x, x) - \lambda(y, x) - \lambda(x, y) \\ &\quad + \lambda^2 (y, y) \\ &= \|x\|^2 - 2\lambda(x, y) + \lambda^2 \|y\|^2 \end{aligned}$$

Speciellt för $\lambda = \frac{(x, y)}{\|y\|^2}$ erhålls:

$$\begin{aligned} 0 &\leq \|x\|^2 - 2 \frac{|(x, y)|^2}{\|y\|^2} + \frac{|(x, y)|^2}{\|y\|^2} \\ &= \frac{\|x\|^2 \|y\|^2 - |(x, y)|^2}{\|y\|^2} \end{aligned}$$

täljaren ≥ 0 , vilket ger satsens påstående. \square

Sats 9.2.2. Varje euklidiskt rum är normerat om man definierar normen som $\|x\| = \sqrt{(x, x)}$.

Bewis: Öklart att $\|x\| \geq 0$ och $\|x\| = 0 \Leftrightarrow x = 0$.

$$2) \| \lambda x \| = \sqrt{(\lambda x, \lambda x)} = \sqrt{\lambda^2 (x, x)} = |\lambda| \sqrt{(x, x)} = |\lambda| \|x\|.$$

$$\begin{aligned} 3) \|x + y\|^2 &= (x + y, x + y) = (x, x) + 2(x, y) + (y, y) \\ &\leq \|x\|^2 + 2|(x, y)| + \|y\|^2 \\ &\leq \|x\|^2 + 2\|x\| \|y\| + \|y\|^2 \quad (\text{sats 9.2.1}) \\ &= (\|x\| + \|y\|)^2 \end{aligned}$$

$$\therefore \|x + y\| \leq \|x\| + \|y\|.$$

\therefore Sats 9.2.2 bevisar normaxiomen. \square

Ex $C[a, b]$ försedd med skalärprodukten och normen $\|f\|_{2, w}$ enligt nedan är ett normerat euklidiskt rum. (123)

$$\begin{cases} (f, g) = \int_a^b w(x) (f(x) - g(x))^2 dx, & f, g \in C[a, b], \\ \|f\|_{2, w} = \sqrt{(f, f)}. & w(x) > 0, \text{ kont.} \end{cases}$$

Det kvadrerade avståndet mellan f och g ges av $\|f - g\|_{2, w}^2 = (f - g, f - g)$.

Ex \mathbb{R}^m försedd med skalärprodukten och normen $\|u\|_{2, w}$ enligt nedan är ett normerat euklidiskt rum.

$$\begin{cases} (u, v) = \sum_{j=1}^m w_j u_j v_j, & u, v \in \mathbb{R}^m, w_j > 0 \forall j, \\ \|u\|_{2, w} = \sqrt{(u, u)}. \end{cases}$$

Det kvadrerade avståndet mellan u och v ges av $\|u - v\|_{2, w}^2$.

Sats 9.2.3. Skalärprodukten (x, y) är en kontinuerlig funktion av x och y .

Bevis: Tag godtyckliga $x_0, y_0 \in B$, ett normerat euklidiskt rum. Vi visar att $|(x, y) - (x_0, y_0)|$ är hur litet som helst ϵ snårt avstånden $\|x - x_0\|$ och $\|y - y_0\|$ är tillräckligt små. Välj $0 < \epsilon < 1$. För $\|x - x_0\| < \epsilon$ och $\|y - y_0\| < \epsilon$ gäller då:

$$\begin{aligned} |(x, y) - (x_0, y_0)| &= |(x, y) - (x, y_0) + (x, y_0) - (x_0, y_0)| \\ &\leq |(x, y - y_0)| + |(x - x_0, y_0)| \\ &\leq \|x\| \|y - y_0\| + \|x - x_0\| \|y_0\| \\ &= \|(x - x_0) + x_0\| \|y - y_0\| + \|x - x_0\| \|y_0\| \\ &\leq (\|x - x_0\| + \|x_0\|) \|y - y_0\| + \|x - x_0\| \|y_0\| \\ &< (1 + \|x_0\|) \epsilon + \epsilon \|y_0\| \\ &= (1 + \|x_0\| + \|y_0\|) \epsilon \end{aligned}$$

(124) Alltså är (x, y) kontinuerlig för $x = x_0$ och $y = y_0$, och därmed i hela B . \square

Som korollarium av satsen följer att normen är en kontinuerlig funktion, (vilket vi redan visat i kapitel 1).

Sats 9.2.4. I varje euklidiskt rum gäller:

$$(1) \|x + y\|^2 + \|x - y\|^2 = 2\|x\|^2 + 2\|y\|^2 \quad (\text{Parallelogramidentiteten})$$

$$(2) (x, y) = 0 \Rightarrow \|x + y\|^2 = \|x\|^2 + \|y\|^2 \quad (\text{Pytagoras Sats})$$

Bevis: (1). $\|x + y\|^2 = (x + y, x + y) = \|x\|^2 + 2(x, y) + \|y\|^2$
 $\|x - y\|^2 = (x - y, x - y) = \|x\|^2 - 2(x, y) + \|y\|^2$
 Alltså gäller (1).
 (2). $\|x + y\|^2 = \|x\|^2 + 2(x, y) + \|y\|^2 = \|x\|^2 + \|y\|^2 \quad \square$.

Parallelogramidentiteten gäller inte i alla normerade rum. Man kan visa att om parallelogramidentiteten gäller i ett normerat rum, så kan man i rummet införa en skalärprodukt, som genererar den givna normen.

Definition. Två vektorer x och y i ett euklidiskt rum B är ortogonala om $(x, y) = 0$.
 Beteckning: $x \perp y$.
 En vektormängd $S \subseteq B$ bildar ett ortogonalsystem, om vektorerna i S är parvis ortogonala.

Vektorerna i ett ortogonalsystem S är linjärt oberoende, vilket innebär att varje ändligt delsystem av S är linjärt oberoende.

Ex Funktionerna $f(x) = 1$, $g(x) = x$, $h(x) = x^2 - \frac{1}{3}$ bildar ett ortogonalt system i $C[-1, 1]$, om vi väljer $w(x) = 1$ i skalärprodukten.

$$(f, g) = \int_{-1}^1 x dx = 0$$

$$(f, h) = \int_{-1}^1 (x^2 - \frac{1}{3}) dx = \left[\frac{x^3}{3} - \frac{1}{3}x \right]_{-1}^1 = \frac{1}{3} - \frac{1}{3} - \left(-\frac{1}{3} + \frac{1}{3} \right) = 0$$

$$(g, h) = \int_{-1}^1 x(x^2 - \frac{1}{3}) dx = 0$$

(125)

(126)

Sats 9.25. Om $S = \{x_1, \dots, x_n\}$ är ett ortogonalsystem i ett euklidiskt rum, så är

$$\|x_1 + x_2 + \dots + x_n\|^2 = \|x_1\|^2 + \|x_2\|^2 + \dots + \|x_n\|^2$$

Bevis: $\|x_1 + x_2 + \dots + x_n\|^2 = (x_1 + \dots + x_n, x_1 + \dots + x_n)$

$$= \sum_{i,j=1}^n (x_i, x_j) = 0$$

$$= \sum_{i=1}^n (x_i, x_i) + \sum_{i \neq j} (x_i, x_j) = 0$$

$$= \|x_1\|^2 + \dots + \|x_n\|^2 \quad \square$$

Definition: Ett ortogonalsystem $S = \{e_i\}_{i \in I}$, där I är en indexmängd, säges kalla ett ortonormalsystem (ortonormerat system), eller ON-system, om för varje $i \in I$ gäller att $\|e_i\| = 1$. Ett ON-system karakteriseras av att $(e_i, e_j) = \delta_{ij}$ för varje $i, j \in I$. ($\delta_{ij} = 0$ om $i \neq j$, $= 1$ om $i = j$).

Ex $\varphi_0(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}}$, $\varphi_1(x) = \frac{\cos x}{\sqrt{\pi}}$, ..., $\varphi_n(x) = \frac{\cos(nx)}{\sqrt{\pi}}$, ... är

ett ortonormalsystem i $C[0, 2\pi]$ försett med skalärprodukten

$$(f, g) = \int_0^{2\pi} f(x)g(x) dx$$

$$(\varphi_i, \varphi_j) = \int_0^{2\pi} \varphi_i(x)\varphi_j(x) dx = \begin{cases} 1, & i=j \\ 0, & i \neq j \end{cases}$$

Sats 9.2.6. (Gram-Schmidt). Låt $\{x_1, x_2, \dots\}$ vara en mängd av linjärt oberoende vektorer i ett euklidiskt rum. För varje n är det möjligt att definiera en vektor e_n som en linjärkombination av x_1, \dots, x_n på ett sätt som gör mängden $\{e_1, e_2, \dots\}$ till ett ON-system.

Bevis: (Induktion). Sätt $e_1 = \frac{x_1}{\|x_1\|}$. (x_1 är olika noll eftersom mängden $\{x_1, x_2, \dots\}$ antogs linjärt oberoende). Antag att $\{e_1, e_2, \dots, e_{n-1}\}$ är ett ON-system, och att för varje $k < n$ är e_k en linjärkombination av $\{x_1, \dots, x_k\}$. Definiera

$$u = x_n - \sum_{k=1}^{n-1} (x_n, e_k) e_k$$

För $i < n$ gäller:

$$(u, e_i) = (x_n, e_i) - \sum_{k=1}^{n-1} (x_n, e_k) (e_k, e_i) = (x_n, e_i) - (x_n, e_i) \cdot 1 = 0$$

Från definitionen av u och induktionshypotesen framgår att u är en linjärkombination av $\{x_1, \dots, x_n\}$. Vidare kan inte $u = 0$, ty då vore x_n en linjärkombination av e_1, \dots, e_{n-1} , och därmed även en linjärkombination av x_1, \dots, x_{n-1} . Vi kan sätta $e_n = \frac{u}{\|u\|}$ och erhåller då att $\{e_1, \dots, e_n\}$ är ett ON-system. Fullständig induktion ger då satsens påstående.

Beviset ger ett "recept" att givet ett ändligt dimensionellt linjärt underrum U av \mathbb{R}^n konstruera en bas som är ett ON-system.

Om vi inte normerar e_n , utan sätter $e_n = u$, erhåller vi en bas som är ett ortogonalsystem.

Definition: Om det euklidiska rummet (127) B är fullständigt, dvs. om varje Cauchy följd i B konvergerar mot en vektor i B , så kallas B ett Hilbertrum.

Varje Hilbertrum är ett Banachrum, medan ett Banachrum inte behöver vara ett Hilbertrum.

Ex) \mathbb{R}^m försedd med skalärprodukten

$$(u, v) = \sum_{j=1}^m w_j u_j v_j, \quad u, v \in \mathbb{R}^m, w_j > 0$$

är ett Hilbertrum.

Ex) $C[a, b]$ försedd med skalärprodukten

$$(f, g) = \int_a^b w(x) f(x) g(x) dx, \quad f, g \in C[a, b]$$

w positiv och kont.

är inte ett Hilbertrum.

9.3 Karakteriseringssteomet för minsta kvadrat approximation

Sats 9.3.1 Låt A vara ett ändligt-dimensionellt linjärt underrum av ett euklidiskt rum B och låt $f \in B$. Då är $p^* \in A$ den entydigt bestämda bästa approximationen ur A till f om och endast om

$$(f - p^*, p) = 0, \quad p \in A.$$

($f - p^* \perp A$ för varje $p \in A$)

Beris: Existensen av en bästa approximation garanteras av sats 1.3.1.

1) (\Rightarrow) (Indirekt beris). Antag att det finns ett $p \neq 0$ i A sådant att

$$(f - p^*, p) \neq 0.$$

(128) Låt $\lambda \in \mathbb{R}$ och betrakta $p^* + \lambda p \in A$.

$$\begin{aligned} \|f - (p^* + \lambda p)\|^2 &= (f - p^* - \lambda p, f - p^* - \lambda p) \\ &= \|f - p^*\|^2 - 2\lambda (f - p^*, p) + \lambda^2 \|p\|^2 \\ &= h(\lambda). \end{aligned}$$

Vi bestämmer minimum av $h(\lambda)$:

$$h'(\lambda) = 0 \Leftrightarrow -2(f - p^*, p) + 2\lambda \|p\|^2 = 0$$

$$\Leftrightarrow \lambda^* = \frac{(f - p^*, p)}{\|p\|^2}.$$

$$h(\lambda^*) = \|f - p^*\|^2 - 2 \frac{|(f - p^*, p)|^2}{\|p\|^2} + \frac{|(f - p^*, p)|^2}{\|p\|^2} < \|f - p^*\|^2$$

0) p^* är inte en bästa approximation.

0) p^* är en bästa approximation $\Rightarrow (f - p^*, p) = 0$ för varje $p \in A$.

2) (\Leftarrow). Antag att $(f - p^*, p) = 0$ för alla $p \in A$. Låt $q^* \in A$ vara godtyckligt vald. Då erhålls:

$$\begin{aligned} \|f - q^*\|^2 - \|f - p^*\|^2 &= \|q^*\|^2 - \|p^*\|^2 - 2(f, q^*) + 2(f, p^*) \\ &= \|q^*\|^2 + \|p^*\|^2 - 2(p^*, p^*) - 2(f, q^*) + 2(f, p^*) \\ &= \|q^*\|^2 + \|p^*\|^2 - 2(q^*, p^*) + 2(f - p^*, p^* - q^*) \\ &= \|q^* - p^*\|^2 + 2(f - p^*, p^* - q^*) \end{aligned}$$

$$2(f - p^*, p^* - q^*) = 0, \quad \text{ty } p^* - q^* \in A. \text{ Vi erhåller}$$

$$\|f - q^*\|^2 = \|f - p^*\|^2 + \|q^* - p^*\|^2 \geq \|f - p^*\|^2$$

q^* godtyckligt vald i A . 0) p^* är en bästa approximation. p^* är entydigt bestämd, ty likhet i ovanstående uttryck gäller endast om $q^* \equiv p^*$. \square

För $q^* \equiv 0 \in A$ erhåller vi ekvationen

$$\|f\|^2 = \|p^*\|^2 + \|f - p^*\|^2. \quad (*)$$

Anm: Satsen gäller även om B är ett Hilbertrum

Ex) Låt $L_{2,w}[a,b]$ beteckna mängden av
 reella funktioner på $[a,b]$ sådana att
 $\int_a^b w(x)|f(x)|^2 dx < \infty$. (Lebesgue-integral)

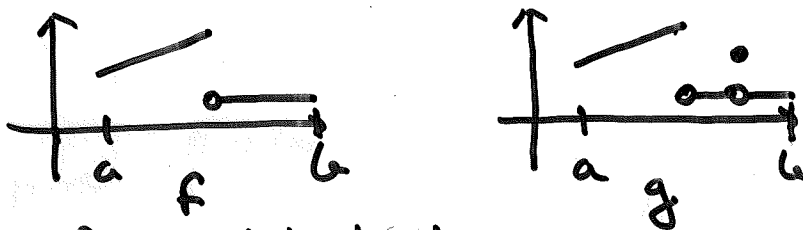
$$(C[a,b] \subseteq L_{2,w}[a,b]).$$

$L_{2,w}[a,b]$ är ett hilbertrum med skalär-
 produkten

$$(f, g) = \int_a^b w(x) (f(x) \cdot g(x)) dx,$$

$$f, g \in L_{2,w}[a,b].$$

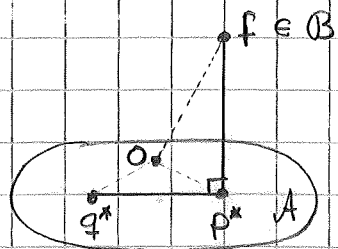
I $L_{2,w}[a,b]$ betraktas f och g som iden-
 tiska i fall $f(x) \neq g(x)$ på en mängd
 med Lebesgue-måttet noll.



f, g identiska.

Följande bild må illustrera sats 9.3.1:

(29)



(30)

För varje $g \in A$ gäller $(f - p^*, g) = 0$. Alltså gäller sats 9.3.1 att p^* är den bästa approximationen till $f \in B$ ur A .

Normal ekvationerna härleds som följer:

$$(f - p^*, \phi_i) = 0, \quad i = 0, \dots, n$$

$$\Leftrightarrow (f - \sum_{j=0}^n c_j^* \phi_j(x), \phi_i) = 0, \quad i = 0, \dots, n$$

$$\Leftrightarrow (f, \phi_i) - \sum_{j=0}^n (c_j^* \phi_j, \phi_i) = 0, \quad i = 0, \dots, n$$

$$\Leftrightarrow \sum_{j=0}^n c_j^* (\phi_j, \phi_i) = (f, \phi_i), \quad i = 0, \dots, n. \quad \square$$

Anm: Satsen gäller även om B är ett Hilbertrum. Vi tillämpar sats 9.4.1 på 2 exempel.

Ex) Betrakta $B = C[0, 3]$, $f(x) = e^x$, $A = \{a + bx^2, a, b \in \mathbb{R}\}$

A är ett 2-dimensionellt underrum av B med basen $\{\phi_0, \phi_1\} = \{1, x^2\}$.

$$(f, g) = \int_0^3 f(x) \cdot g(x) dx, \quad f, g \in B \quad (w(x) = 1)$$

$$(f, \phi_0) = \int_0^3 1 \cdot e^x dx = e^3 - 1, \quad (f, \phi_1) = \int_0^3 x^2 e^x dx = 5e^3 - 2$$

$$(\phi_0, \phi_0) = \int_0^3 1 \cdot 1 dx = 3, \quad (\phi_0, \phi_1) = \int_0^3 1 \cdot x^2 dx = 9$$

$$(\phi_1, \phi_1) = \int_0^3 x^2 \cdot x^2 dx = \frac{243}{5}$$

Vi uppställer normal ekvationerna:

$$\begin{cases} a(\phi_0, \phi_0) + b(\phi_1, \phi_0) = (f, \phi_0) \\ a(\phi_0, \phi_1) + b(\phi_1, \phi_1) = (f, \phi_1) \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} 3a + 9b = e^3 - 1 \\ 9a + \frac{243}{5}b = 5e^3 - 2 \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow a = \frac{2e^3 - 17}{36} \quad \wedge \quad b = \frac{30e^3 + 15}{324} = \frac{10e^3 + 5}{108}$$

$$p^*(x) = a + bx^2 \approx 0,643441 + 1,90607x^2$$

$$\|f - p^*\|_2 = \left(\int_0^3 (e^x - p^*(x))^2 dx \right)^{1/2} = \frac{\sqrt{52e^3 - 2e^6 - 95}}{6\sqrt{3}} \approx 1,14903$$

9.4 Konstruktion av den bästa approximationen

Sats 9.4.1. Låt A vara ett ändligt dimensionellt linjärt underrum av det euklidiska rummet B . Låt A uppspännas av basen $\{\phi_0, \phi_1, \dots, \phi_n\}$. Då är $p^* \in A$ den bästa approximationen om och endast om

$$(f - p^*, \phi_i) = 0, \quad i = 0, \dots, n.$$

Då bestäms

$$p^*(x) = \sum_{j=0}^n c_j^* \phi_j(x)$$

av det linjära ekvationssystemet

$$\sum_{j=0}^n c_j^* (\phi_j, \phi_i) = (f, \phi_i), \quad i = 0, \dots, n.$$

Ekvationerna kallas normal ekvationerna.

Beris: 1^o) Implikationen \Rightarrow gäller på grund av sats 9.3.1.

2^o) \Leftarrow . Antag att $(f - p^*, \phi_i) = 0, i = 0, \dots, n$.

Tag godtyckligt $g \in A$. Då kan g skrivas i formen

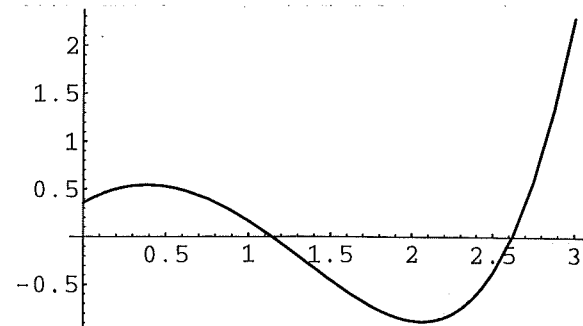
$$g(x) = \sum_{j=0}^n d_j \phi_j(x), \quad d_i \in \mathbb{R}, \quad i = 0, \dots, n.$$

Vi får där:

$$\begin{aligned} (f - p^*, g) &= (f - p^*, \sum_{j=0}^n d_j \phi_j(x)) \\ &= \sum_{j=0}^n (f - p^*, d_j \phi_j) \\ &= \sum_{j=0}^n d_j \underbrace{(f - p^*, \phi_j)}_{=0} \\ &= 0 \end{aligned}$$

$$\|f - p^*\|_{\infty} \approx 2,28728, \quad e(x) = (f - p^*)(x).$$

$$\begin{cases} e(0,385829) \approx 0,343447 \\ e(2,06174) \approx +0,886268 \\ e(3) \approx 2,28728 \end{cases}$$



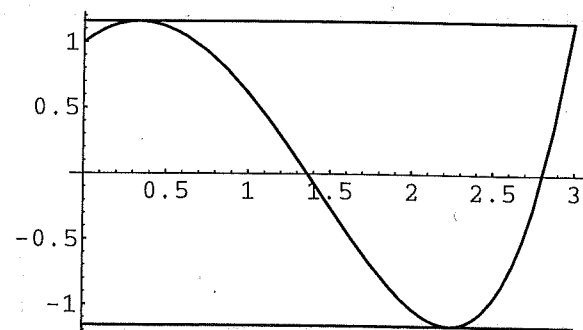
Vi tillämpar utlytesalgoritmen med startvärderna

$$\{0,385829, 2,06174, 3\}$$

Vi erhåller $\{p_0^*, p_1^*, p_2^*\} \approx \{0,331151, 2,24507, 3\}$

i 3 iterationer.

$$\|f - p^*\|_{\infty} \approx 1,15941, \quad p^*(x) \approx 0,00258736 + 2,10262 \cdot x^2$$



Ofta är L_{∞} -felet hos den optimala L_2 -approximationen relativt litet. I detta fall gäller inte detta påståendet, men man kan ofta ändå utnyttja abstraktionerna för extremvärdena för den bästa minsta kvadrat approximationen för att erhålla en startreferens för utlytesalgoritmen.

(131)

(132)

Ex Betrakta det diskreta minsta kvadrat approximationsproblemet att anpassa ett polynom av formen $p(x) = a + bx^2$ till data punkterna $\{(0, e^0), (1, e^1), (2, e^2), (3, e^3)\}$. Vektorn $(e^0, e^1, e^2, e^3)^T = (y_1, y_2, y_3, y_4)^T = y \in \mathbb{R}^4$

$$\mathcal{A}_0 = \{a + bx^2, a, b \in \mathbb{R}, 0 \leq x \leq 3\}$$

$$p_0 \in \mathcal{A}_0 \Rightarrow X(p_0) = (a + b \cdot 0^2, a + b \cdot 1^2, a + b \cdot 2^2, a + b \cdot 3^2)^T = a \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} + b \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 4 \\ 9 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^4$$

$$\mathcal{A} = \{X(p_0); p_0 \in \mathcal{A}_0\}$$

\mathcal{A} är ett 2-dimensionellt linjärt underrum av \mathbb{R}^4 med basen $\phi_0 = (1, 1, 1, 1)^T$, $\phi_1 = (0, 1, 4, 9)^T$. Skalarprodukten ges av

$$(u, v) = \sum_{j=1}^4 u_j v_j, \quad u, v \in \mathbb{R}^4 \quad (w_i = 1, i=1,2,3,4)$$

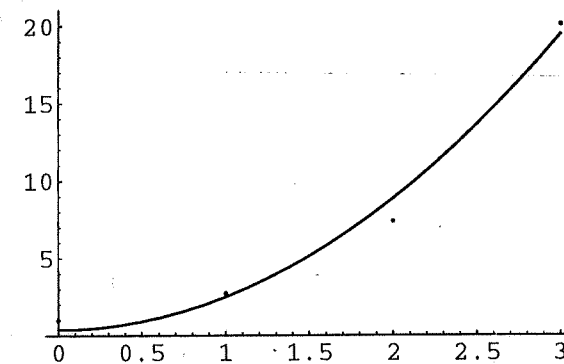
Vi tillämpar sats 9.4.1:

$$\begin{aligned} (y, \phi_0) &= 1 \cdot 1 + 1 \cdot e + 1 \cdot e^2 + 1 \cdot e^3 = 1 + e + e^2 + e^3 \\ (y, \phi_1) &= e^0 \cdot 0 + e^1 \cdot 1 + e^2 \cdot 4 + e^3 \cdot 9 = e + 4e^2 + 9e^3 \\ (\phi_0, \phi_0) &= 4, \quad (\phi_0, \phi_1) = 14, \quad (\phi_1, \phi_1) = 98. \end{aligned}$$

Normal ekvationerna:

$$\begin{cases} 4a + 14b = 1 + e + e^2 + e^3 \\ 14a + 98b = e + 4e^2 + 9e^3 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} a^* \approx 0,378985 \\ b^* \approx 2,11978 \end{cases}$$

$$p_0^*(x) = 0,378985 + 2,11978 \cdot x^2, \quad \|y - X(p_0^*)\|_2 \approx 2,987$$



$$\begin{pmatrix} \|e^x - p_0^*\|_{\infty} \approx 1,62288 \text{ (diskret } L_2\text{-app. ger bättre } L_{\infty}\text{-fel)} \\ \max_{1 \leq i \leq 4} \|e^{x_i} - p_0^*(x_i)\| \approx 1,469 \text{ (disk. utl. alg. ger: } \max_{1 \leq i \leq 4} |e^{x_i} - p_0^*(x_i)| \approx 1,0467) \end{pmatrix}$$

Betrakta normal ekvationerna:

(133)

(134)

$$\begin{cases} c_0^*(\phi_0, \phi_0) + c_1^*(\phi_1, \phi_0) + \dots + c_n^*(\phi_n, \phi_0) = (f, \phi_0) \\ c_0^*(\phi_0, \phi_1) + c_1^*(\phi_1, \phi_1) + \dots + c_n^*(\phi_n, \phi_1) = (f, \phi_1) \\ \vdots \\ c_0^*(\phi_0, \phi_n) + c_1^*(\phi_1, \phi_n) + \dots + c_n^*(\phi_n, \phi_n) = (f, \phi_n) \end{cases}$$

Om vi väljer $\{\phi_0, \phi_1, \dots, \phi_n\}$ till en ortogonal bas så erhålls:

$$c_j^* = \frac{(f, \phi_j)}{(\phi_j, \phi_j)} = \frac{(f, \phi_j)}{\|\phi_j\|_{2,w}^2}, \quad j = 0, \dots, n,$$

t.g. $(\phi_i, \phi_j) = 0$ om $i \neq j$.

Om vi väljer $\{\phi_0, \phi_1, \dots, \phi_n\}$ som en ortonormal bas (ON-bas) erhålls:

$$c_j^* = \frac{(f, \phi_j)}{(\phi_j, \phi_j)} = (f, \phi_j), \quad j = 0, \dots, n,$$

t.g. $(\phi_i, \phi_j) = \delta_{ij}$. Vi formulerar en sats:

Sats 9.4.2: Antag att \mathcal{A} är ett ändligt dimensionellt linjärt under rum av det euklidiska rummet \mathcal{B} . $\{\phi_0, \dots, \phi_n\}$ är en bas för \mathcal{A} . Om basen är en ortogonal bas så erhålls den bästa approximationen p^* som:

$$p^*(x) = \sum_{j=0}^n \frac{(f, \phi_j)}{\|\phi_j\|_{2,w}^2} \cdot \phi_j(x).$$

Om basen är en ortonormal bas erhålls:

$$p^*(x) = \sum_{j=0}^n (f, \phi_j) \cdot \phi_j(x).$$

Anm: Satsen gäller även om \mathcal{B} är ett Hilbertrum.

Ex] Betrakta det kontinuerliga exemplet $f(x) = e^x$ i $C[0,3]$, $\mathcal{A} = \{a + bx^2, a, b \in \mathbb{R}\}$. DP vet vi att $p^*(x) \approx 0,643641 + 1,90607x^2$ när vi löste normal ekvationerna med basen $\{1, x^2\}$.

Vi utnyttjar sats 9.2.6 och bildar en ON-bas. Sät $\phi_0(x) = \frac{1}{\sqrt{3}}$. DP gäller

$$\det \text{ att } (\phi_0, \phi_0) = \int_0^3 \left(\frac{1}{\sqrt{3}}\right)^2 dx = 1.$$

Sät

$$\begin{aligned} u(x) &= x^2 - (x^2, \phi_0) \cdot \phi_0(x) \\ &= x^2 - \frac{1}{\sqrt{3}} \int_0^3 \frac{x^2}{\sqrt{3}} dx = \underline{x^2 - 3}. \end{aligned}$$

$$(u, u) = \int_0^3 (x^2 - 3)^2 dx = \frac{108}{5}.$$

$$\text{Sät } \phi_1(x) = \frac{u(x)}{\|u\|_2} = \frac{x^2 - 3}{\sqrt{\frac{108}{5}}} = \sqrt{\frac{5}{108}} (x^2 - 3).$$

DP gäller $(\phi_1, \phi_1) = 1$ och $(\phi_1, \phi_0) = 0$.

Vidare erhålls:

$$(f, \phi_0) = \frac{1}{\sqrt{3}} (e^3 - 1), \quad (f, \phi_1) = \frac{(1 + 2e^3)}{6} \cdot \sqrt{\frac{5}{3}}.$$

Med stöd av sats 9.4.2 gäller DP:

$$\begin{aligned} p^*(x) &= \frac{1}{\sqrt{3}} (e^3 - 1) \cdot \frac{1}{\sqrt{3}} + \frac{(1 + 2e^3)}{6} \sqrt{\frac{5}{3}} \left(\sqrt{\frac{5}{108}} (x^2 - 3) \right) \\ &\approx 0,643641 + 1,90607x^2. \end{aligned}$$

Ex] \mathcal{A}_i , $(i+1)$ -dimensionellt linj. under rum av $\mathcal{B} = \text{eukl. rum}$

av \mathcal{C} , $\mathcal{C} = \mathcal{C}_1 \cup \mathcal{C}_2 \cup \dots$ (t.ex. $P_0 \subset P_1 \subset P_2 \dots$)

Antag att $\{\phi_0, \phi_1, \dots, \phi_i\}$ är en ortogonal bas för \mathcal{A}_i .

Låt $f \in \mathcal{B}$. DP kan vi konstruera $p_i^* \in \mathcal{A}_i$ genom

$$p_i^*(x) = \sum_{j=0}^i \frac{(f, \phi_j)}{\|\phi_j\|_{2,w}^2} \phi_j(x).$$

Vi önskar bestämma n så litet som möjligt så att givet $\varepsilon > 0$: $\|f - p_n^*\|_{2,w} \leq \varepsilon$.

$$\|p_n^*\|_{2,w}^2 = \left(\sum_{j=0}^n \frac{(f, \phi_j)}{\|\phi_j\|_{2,w}^2} \phi_j, \sum_{j=0}^n \frac{(f, \phi_j)}{\|\phi_j\|_{2,w}^2} \phi_j \right) = \sum_{j=0}^n \frac{(f, \phi_j)^2}{\|\phi_j\|_{2,w}^2}$$

Enligt (*) när p sidan 128 gäller: $\|f\|_{2,w}^2 = \|p_n^*\|_{2,w}^2 + \|f - p_n^*\|_{2,w}^2$

∴ Bestäm n så att:

$$\|p_n^*\|_{2,w}^2 = \sum_{j=0}^n \frac{(f, \phi_j)^2}{\|\phi_j\|_{2,w}^2} \geq \|f\|_{2,w}^2 - \varepsilon^2,$$

t.g. DP gäller:

$$\|f - p_n^*\|_{2,w}^2 = \|f\|_{2,w}^2 - \|p_n^*\|_{2,w}^2 \leq \varepsilon^2$$

Anm: Exemplet gäller även i ett Hilbertrum \mathcal{B} .

Man kan visa att i ett euklidiskt rum \mathcal{B} gäller: $f \in \mathcal{B}$, \mathcal{A} (ändligt eller ∞ -dimensionellt) linjärt underrum av \mathcal{B} med ortogonal basen

$$\begin{cases} \{\phi_0, \phi_1, \dots, \phi_n\} \\ \{\phi_0, \phi_1, \dots\} \end{cases} \quad \infty\text{-dim.}$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \sum_{j=0}^n \frac{(f, \phi_j)^2}{\|\phi_j\|_{2,w}^2} \leq \|f\|_{2,w}^2 \\ \sum_{j=0}^{\infty} \frac{(f, \phi_j)^2}{\|\phi_j\|_{2,w}^2} \leq \|f\|_{2,w}^2 \end{array} \right. \quad \underline{\text{Bessels olikheter}}$$

Om \mathcal{B} är ett Hilbertrum och \mathcal{A} är oändligt dimensionellt gäller:

$$\sum_{j=0}^{\infty} \frac{(f, \phi_j)^2}{\|\phi_j\|_{2,w}^2} = \|f\|_{2,w}^2 \quad \underline{\text{Parsevals likhet}}$$

Om Basen är ortonormala så är

$$\frac{(f, \phi_j)^2}{\|\phi_j\|_{2,w}^2} = |c_j^*|^2,$$

$$\text{d}f \quad p^*(x) = \sum_{j=0}^{(n, \infty)} c_j^* \phi_j(x).$$